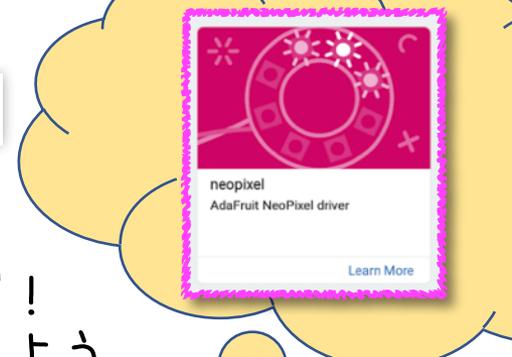




# きらきらイルミネーション・カー

Maqueenは走るだけじゃない！！  
 走りながらイルミネーションを光らせることもできるのだ！  
 拡張機能「neopixel」ネオピクセルを追加して、挑戦しよう



「最初だけ」ブロックと・・・

```

最初だけ
  変数 strip を 端子 P15 に接続しているLED 4 個のNeoPixel(モード RGB(GRB順) ) にする
  strip をレインボーパターン(色相 1 から 360 )に点灯する
    
```

テキストで作ったプログラムはそのまま

「ずっと」ブロックを追加して作る！

```

ずっと
  strip を設定した色で点灯する
  strip に設定されている色をLED 1 個分ずらす(ひとまわり)
  一時停止(ミリ秒) 100
    
```

```

ずっと
  変数 道路の状態 を ラインセンサー
  もし 道路の状態 = 0
    すべて のモーターを 前
  変数 過去の状態 を 道路の状態
    
```



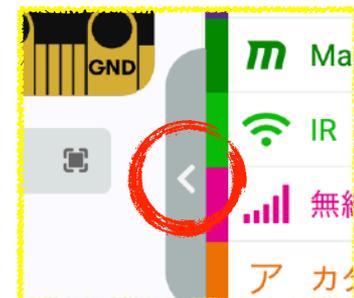
「元に戻す」ボタンで間違いをやり直しできる！  
 一十ボタンで、ブロックを拡大・縮小して見やすくしよう！！

micro:bitでのプログラミングでは「ずっと」ブロックを複数作ることができます。  
 こうすると、2つの以上のプログラムを同時に実行できるようになります。  
 しかし、それぞれの処理速度は、CPUの能力制限によって、どんどん遅くなっていきます。  
 このしくみを、タスク並列処理（マルチタスクプロセス）とよびます。



## 道路を探してスタート！

← をクリックして画面を広く



テキスト通りだと、スタートは道路上に置く必要がある  
でもこれな、コース外からスタートしても道路を見つけるぞ

最初だけ

「ずっと」ブロックは、いままで作ったプログラムをそのままつかおう

両方 のモーターを 前 へ 速度 40 で回す Maqueenを前進させる

変数 douro を 3 にする

「～ならくりかえし」ブロックを、1回以上  
実行して道路を探す

もし douro = 3 ならくりかえし 見つければ、「最初だけ」ブロックを終了する

アイコンを表示



探す間は、アイコンを「困った顔」「ニコニコ顔」の  
順に実行しする

アイコンを表示



こうすると、道路が見つかったときに必ず「ニコニコ  
顔」になるのだ！

変数 douro を 左 のラインセンサーの値 + 右 のラインセンサーの値 × 2 にする

道路が無ければ (douro=3) 探索を続ける

「最初だけ」は、電源を入れたときに最初の1回だけ実行するブロックです。

そして、プログラムの中では1つだけおくことができます。

チャレンジ1のプログラムも、実行する場合は、

両方のプログラムを続けて並べて作ります。



道路から外れても自動でコースに復帰!

変数「douro」を「道路の状態」に名前を変える  
さらに新しい変数、「過去の状態」を追加する

ずっと

変数 道路の状態 を 左 のラインセンサーの値 + 右 のラインセンサーの値 × 2 にする

もし 道路の状態 = 0 なら

両方 のモーターを 前 へ 速度 150 で回す

変数 過去の状態 を 道路の状態 にする

でなければもし 道路の状態 = 1 なら

右 のモーターを止める

左 のモーターを 前 へ 速度 100 で回す

変数 過去の状態 を 道路の状態 にする

でなければもし 道路の状態 = 2 なら

右 のモーターを 前 へ 速度 100 で回す

左 のモーターを止める

変数 過去の状態 を 道路の状態 にする

でなければ

もし 過去の状態 = 0 なら

両方 のモーターを止める

直進で外れた時は止まる

3箇所に過去の道路状態を覚えるブロックを追加する

左モーターを回すブロックを追加してカーブの速度をコントロールしよう!

右モーターを回すブロックを追加して、カーブの速度をコントロールしよう!



右クリック、または二本指タップをしよう!  
ブロックのコピーや削除が、一発でできるワザだ!



maqueenが止まったままで動かなくなるのは、直進中に道路から外れたときと、左右のカーブ途中で外れたときの、二つの場合なのだ

しかし、カーブ途中はそのまま走り続けられ、もとの道路に戻るはず

なので、「過去の状態」が直進中のときだけ、停止するように改良した

また、カーブでスピードを落とせば、スムーズに走行できるはずだ!

※チャレンジ1、2のプログラムはそのまま残しておいてもOK



## 無敵Maqueen 🤖



### 道に迷ったら脱出するぞ

ぜったいに  
コースを見つける!

関数ブロック「呼び出し 元のコースに戻る」を追加する



function 元のコースに戻る

一時停止(ミリ秒) 500

ちょっと休む・・・このブロックはなくても大丈夫かもしれない

もし 道路の状態 = 3 ならくりかえし

チャレンジ2を挑戦したなら、ブロックをコピーしてもってこよう!

右のモーターを 後ろへ 速さ 50 で回す

道路が見つかるまでバックで探す バック以外の脱出方法も考えてみよう

左のモーターを 後ろへ 速さ 20 + 0 から 3 までの乱数 × 10 で回す

計算の順序に注意!!

$20 + (\text{randint}(0, 3) * 10)$   
この式の結果は、20, 30, 40, 50, のいずれかになる

変数 道路の状態 を 左のラインセンサーの値 + 右のラインセンサーの値 × 2 にする

一時停止(ミリ秒) 100

ちょっと休む・・・このブロックはなくても大丈夫かもしれない

両方のモーターを止める

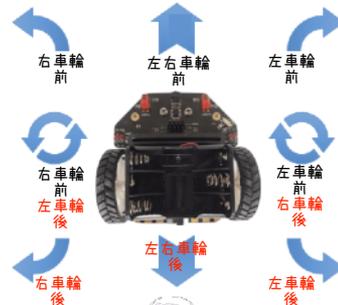
道路の上にいるはずなので、ここでMaqueenを止める

一時停止(ミリ秒) 500

ちょっと休む・・・このブロックはなくても大丈夫かもしれない

両方のモーターを 前へ 速さ 30 で回す

ゆっくり前に進めて、ライントレース(ずっとブロック)処理にもどる



関数はプログラミングを行う上で、たいへん重要な要素です。

たとえば、何度も同じ処理を使いたい時や、独立した機能として処理したい場合などには必ず使われます。

実は「モーターを回す」などのブロックも関数であることが多いのです。

関数を使うと、プログラムの構造もが見やすくなり、デバックやテストが効率的になります。